

## 2.7 Aproximações Numéricas: Método de Euler

Considere o PVI

$$y' = f(t, y) \text{ com } y(t_0) = y_0.$$

Então para  $f(t, y)$  e  $df/dy$  contínuas a solução do PVI é única (de acordo com o Teorema 2.4.2).

Pergunta: Se não pudermos determinar analiticamente a solução da equação diferencial, então como podemos determinar uma aproximação para a solução do PVI?

A única coisa que conhecemos é a solução da equação diferencial no ponto  $(x_0, y_0)$  e  $f'(x_0, y_0)$ . Dessa forma usamos uma forma simples e conhecida para determinar uma aproximação da solução para diversos pontos no intervalo onde a solução da equação diferencial estiver definida (IMD). Assim, uma aproximação para a solução da ED em  $t = t_1$  e  $t_1 > t_0$  é dada por

$$y(t_1) = y_1 = y_0 + f(t_0, y_0)(t_1 - t_0)$$

Agora para determinar uma aproximação da solução em um tempo  $t = t_2$  e  $t_2 > t_1$  consideramos que a aproximação para a solução em  $t = t_1$  é exata e usamos a mesma para computar uma segunda aproximação para a solução da ED e dada por:

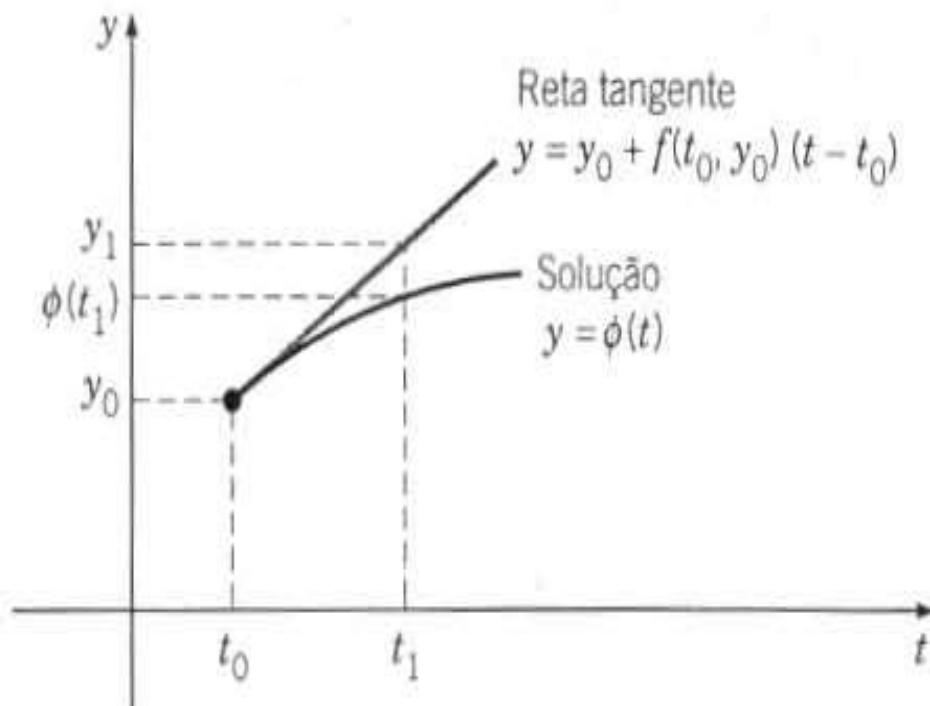
$$y(t_2) = y_2 = y_1 + f(t_1, y_1)(t_2 - t_1)$$

Assim podemos calcular várias aproximações para a solução da ED até onde a mesma estiver definida. De forma geral, podemos determinar a solução da equação diferencial para um tempo  $t = t_i$  considerando que a aproximação calculada no tempo  $t = t_{i-1}$  está correta,

$$y(t_i) = y_i = y_{i-1} + f(t_{i-1}, y_{i-1})(t_i - t_{i-1}) \quad i = 0, 1, 2, \dots, n.$$

Este método de aproximação da solução da equação diferencial pela reta tangente ao gráfico da solução é conhecido como **Método de Euler**. Este método nos dá um conjunto de pontos que  $(t_0, y_0), (t_1, y_1), (t_2, y_2), \dots, (t_n, y_n)$  formam a solução para a equação diferencial no intervalo  $(t_0, t_n)$ .

O gráfico abaixo mostra como foi realizada a primeira aproximação para a inicialização do método de Euler:



Podemos observar que a solução no ponto  $t = t_0$  é exata, mas para o ponto  $t = t_1$  existe uma diferença entre o valor calculado  $y_1$  e o valor exato  $y(t_1)$ . Essa diferença também existe para os pontos subsequentes  $t_2, t_3, \dots, t_n$ . A aproximação da solução da equação diferencial vai ser tão melhor quanto menor for o erro em cada uma das aproximações. Normalmente, para facilitar os cálculos, utiliza-se o espaçamento temporal constante, ou seja,  $h = t_i - t_{i-1}$ .

### **Erro local x Erro global**

**Erro local:** erro cometido (em valor absoluto) em cada aproximação pelo método de Euler. No tempo  $t = t_i$  o erro local é dado por  $e_i = |y(t_i) - y_i|$   $i = 0, 1, 2, \dots, n$ .

**Erro global:** a soma de todos os erros locais  $e_i$   $i = 0, 1, 2, \dots, n$ .

Quanto maior o erro global mais distante estará a solução calculada da solução verdadeira da equação diferencial.

### **Exemplos:**

Para fins de estudo e comparação, aplicaremos o método de Euler para equações diferenciais cuja solução é conhecida.

**Exemplo 1:** Resolva o PVI abaixo usando um método visto em aula para resolução da ED e em seguida use o método de Euler para comparar as duas soluções:

$$y' = t + y \quad \text{e} \quad y(0) = 2.$$

Solução Analítica:

```
> restart : with(DEtools) : with(plots) :
```

```
> dsolve( {diff(y(t), t) = t + y(t), y(0) = 2} );
```

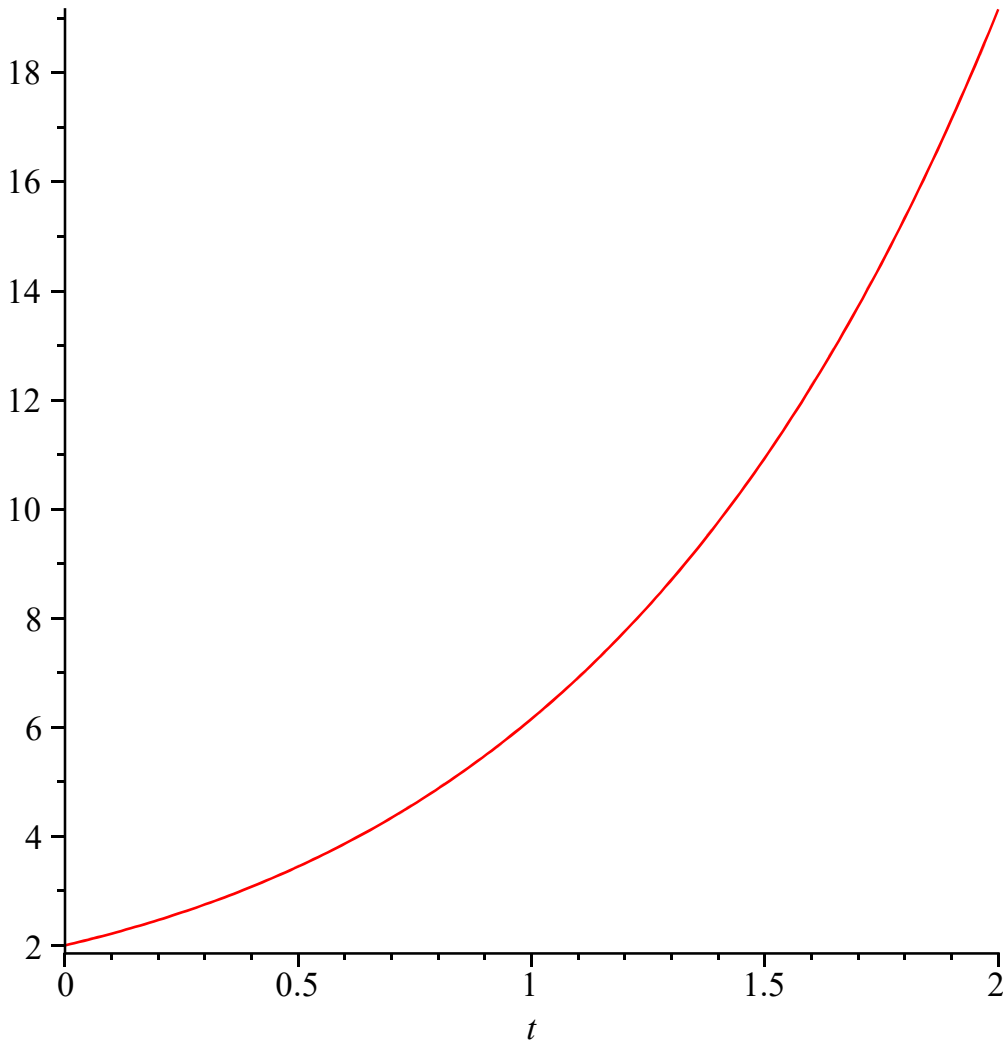
```
w := t → -1 - t + 3 · exp(t);
```

$$y(t) = -1 - t + 3 e^t$$

$$w := t \rightarrow -1 - t + 3 e^t$$

(1)

```
> plot(w(t), t=0..2);
```



```
>
```

Solução aproximada pelo método de Euler:

Neste caso:  $f(t,y) = t + y$  e a forma geral do método de Euler fica:

$$y_i = y_{i-1} + (t_{i-1} + y_{i-1})(t_i - t_{i-1})$$

para simplificar os cálculos usaremos  $h = t_i - t_{i-1}$ . Assim,

$$y_i = y_{i-1} + h (t_{i-1} + y_{i-1}) \quad i = 0, 1, 2, 3, \dots, n.$$

```
> restart : with(DEtools) : with(plots) :
```

```
> h := 0.5;  
t := array([0, 0.5, 1, 1.5, 2]);  
y[1] := 2;
```

```
h := 0.5  
t := [ 0 0.5 1 1.5 2 ]  
y1 := 2  
0
```

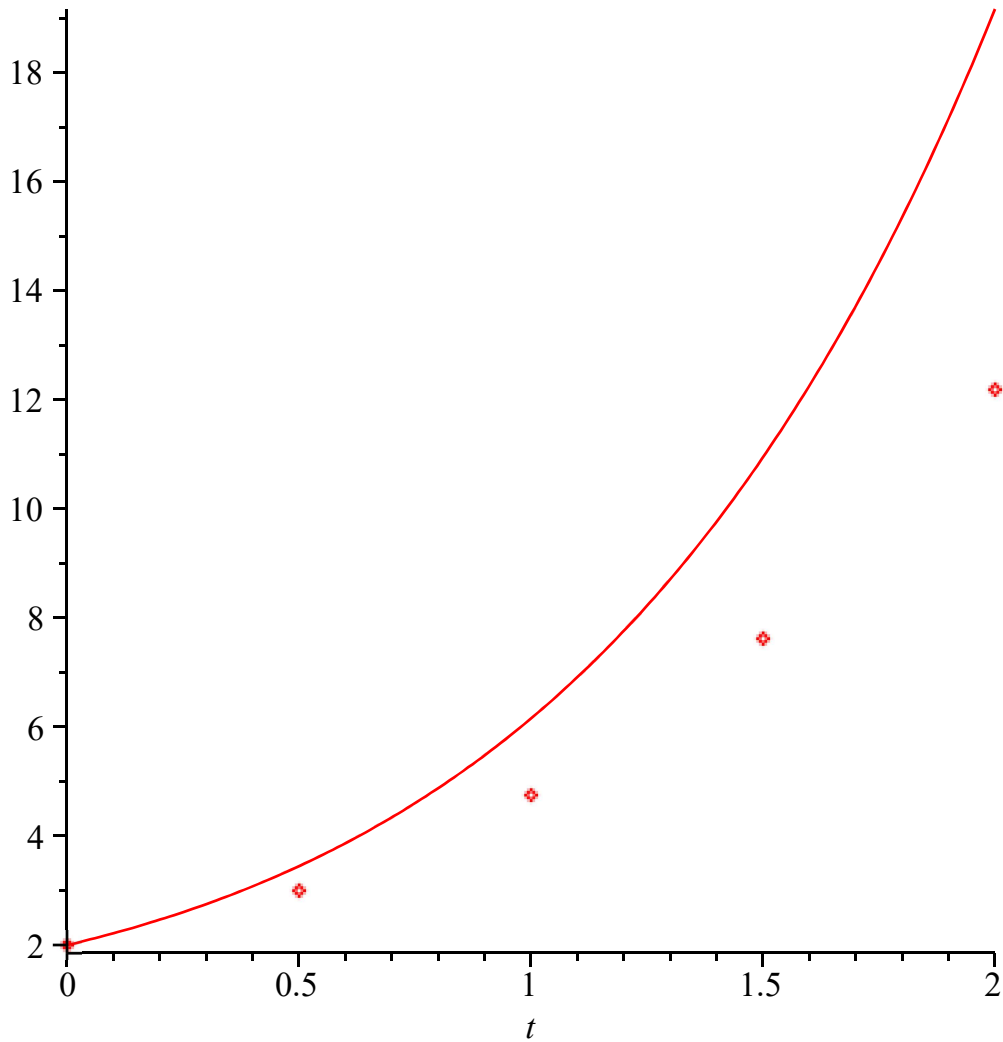
(2)

```
> for i from 1 by 1 to 4 do y[i + 1] := y[i] + h · (t[i] + y[i]) end do
```

```
y2 := 3.0  
y3 := 4.75  
y4 := 7.625  
y5 := 12.1875
```

(3)

```
> p1 := plot(w(t), t=0..2) :  
p2 := plot(⟨⟨t1, t2, t3, t4, t5⟩⟨y1, y2, y3, y4, y5⟩⟩, style=point) :  
display({p1, p2});
```



Erro Local e Erro Global

```
> e[1] := |evalf(subs(t=0.5, w(t))) - y[2]|;
e[2] := |evalf(subs(t=1, w(t))) - y[3]|;
e[3] := |evalf(subs(t=1.5, w(t))) - y[4]|;
e[4] := |evalf(subs(t=2, w(t))) - y[5]|;
```

$$e_1 := 0.446163813$$

$$e_2 := 1.404845484$$

$$e_3 := 3.32006721$$

$$e_4 := 6.97966830$$

(4)

Diminuindo h

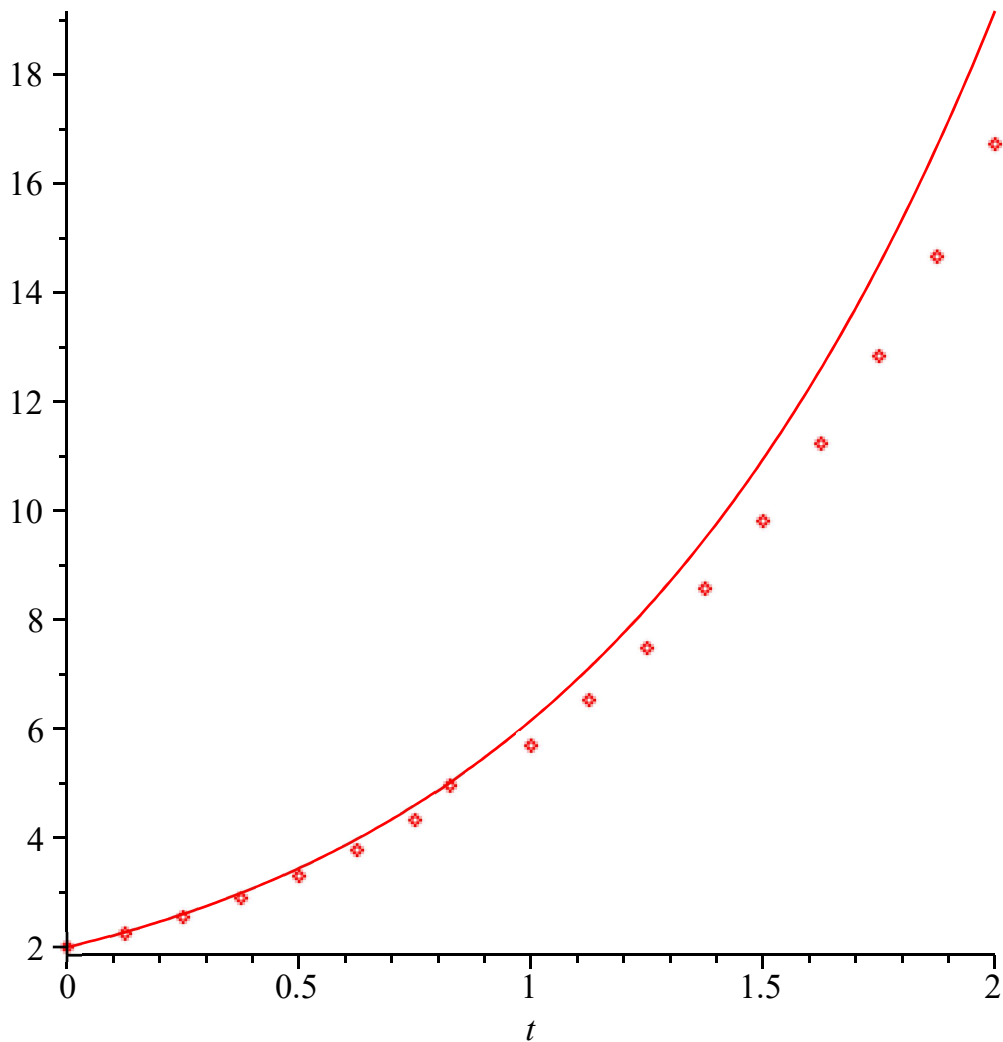
```

> restart : with(DEtools) : with(plots) :
> h := 0.125;
  t := array([0, 0.125, 0.25, 0.375, 0.5, 0.625, 0.75, 0.825, 1, 1.125, 1.25, 1.375, 1.5, 1.625, 1.75,
             1.875, 2]);
  y[1] := 2;

                                     h := 0.125
t := [0, 0.125, 0.25, 0.375, 0.5, 0.625, 0.75, 0.825, 1, 1.125, 1.25, 1.375, 1.5, 1.625, 1.75, 1.875,
      2]
                                     y1 := 2
                                     1.875
> for i from 1 by 1 to 16 do y[i + 1] := y[i] + h·(t[i] + y[i]) end do
                                     y2 := 2.250
                                     y3 := 2.546875
                                     y4 := 2.896484375
                                     y5 := 3.305419922
                                     y6 := 3.781097412
                                     y7 := 4.331859588
                                     y8 := 4.967092036
                                     y9 := 5.691103540
                                     y10 := 6.527491482
                                     y11 := 7.484052917
                                     y12 := 8.575809532
                                     y13 := 9.819660724
                                     y14 := 11.23461831
                                     y15 := 12.84207060
                                     y16 := 14.66607942
                                     y17 := 16.73371435
(5)

> w := t → -1 - t + 3·exp(t);
p1 := plot(w(t), t = 0..2) :
p3 := plot(⟨⟨t1, t2, t3, t4, t5, t6, t7, t8, t9, t10, t11, t12, t13, t14, t15, t16, t17⟩⟨y1, y2, y3, y4, y5, y6, y7, y8, y9,
y10, y11, y12, y13, y14, y15, y16, y17⟩⟩, style = point) :
display({p1, p3});
                                     w := t → -1 - t + 3 et
(6)

```



Exemplo 2: Boyce seção 2.7 exercicio 2

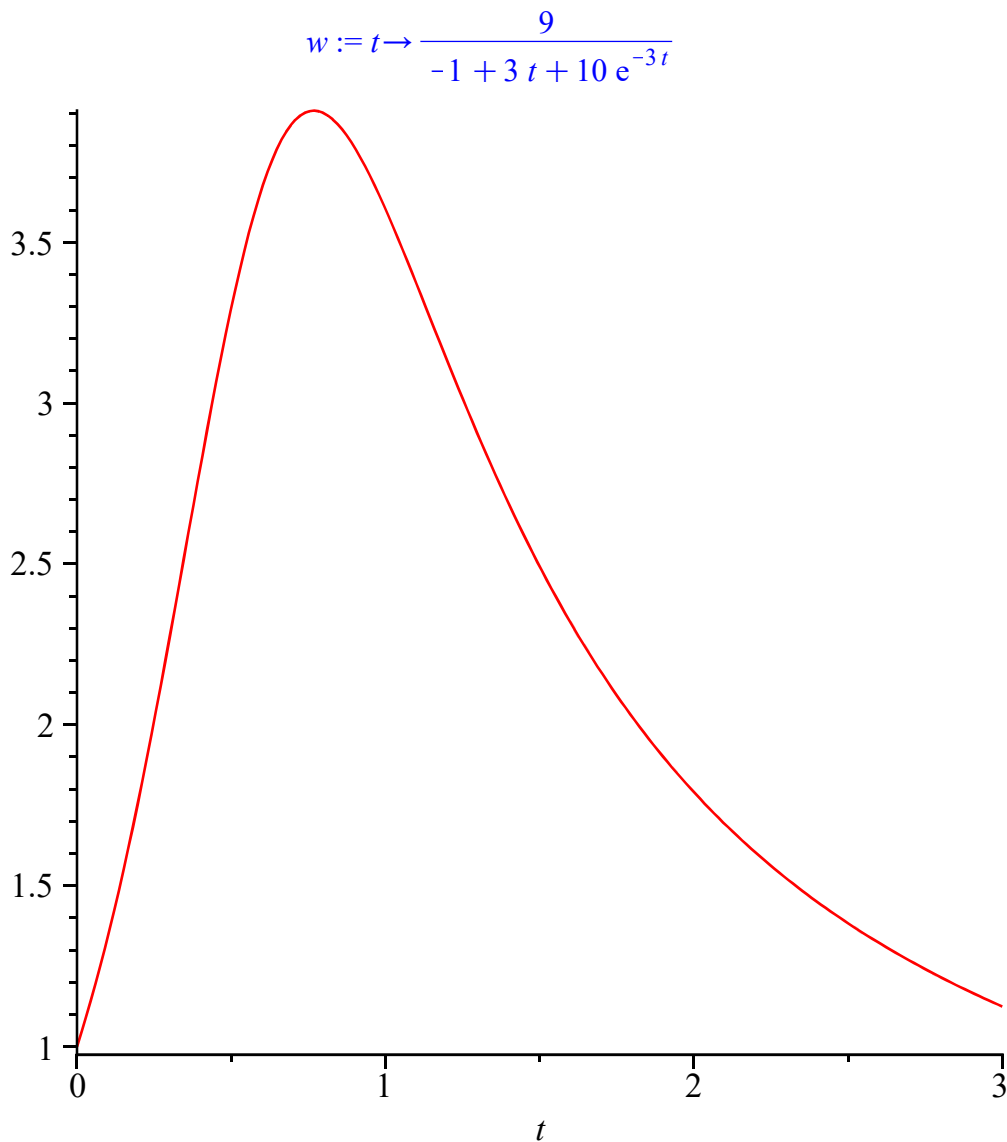
Resolva o PVI abaixo usando um método visto em aula para resolução da ED e em seguida use o método de Euler para comparar as duas soluções:

$$y' = 2y - 1 \quad \text{e} \quad y(0) = 1.$$

Solução Analítica

```
> restart : with(DEtools) : with(plots) :
> dsolve( {diff(y(t), t) = y(t) * (3 - t*y(t)), y(0) = 1} );
w := t -> 9 / (-1 + 3 t + 10 e^-3 t);
plot(w(t), t = 0..3);
```

$$y(t) = \frac{9}{-1 + 3t + 10e^{-3t}}$$



Solução pelo método de Euler com  $h=0.5$  para  $t$  no intervalo  $[0,3]$

```
> restart : with(DEtools) : with(plots) :
> h := 0.5;
  t := array([0, 0.5, 1, 1.5, 2, 2.5, 3]);
  y[1] := 1;
```

$h := 0.5$

$t := [ 0 \ 0.5 \ 1 \ 1.5 \ 2 \ 2.5 \ 3 ]$

$y_1 := 1$

```
> for i from 1 by 1 to 6 do y[i + 1] := y[i] + h · (y[i] · (3 - t[i] · y[i])) end do
```

$y_2 := 2.5$

$y_3 := 4.6875$

(7)



```

y4 := 0.732421875
y5 := 1.428723335
y6 := 1.530557970
y7 := 0.8981353006

```

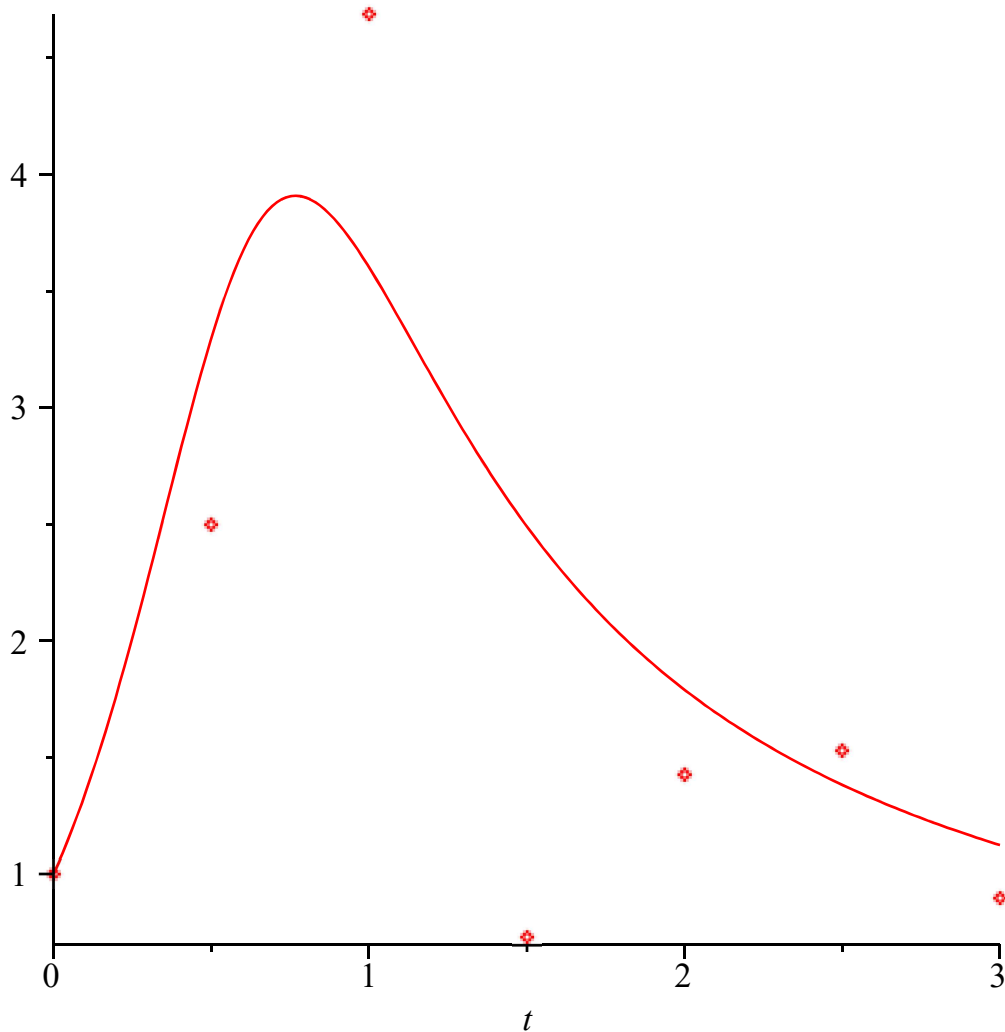
(8)

```

> w := t -> 9 / (-1 + 3 t + 10 e^-3 t);
p4 := plot(w(t), t=0..3);
p5 := plot(⟨⟨t1, t2, t3, t4, t5, t6, t7⟩⟩(y1, y2, y3, y4, y5, y6, y7), style=point);
display({p4, p5});

```

$$w := t \rightarrow \frac{9}{-1 + 3t + 10e^{-3t}}$$



```
>
```

Agora com h=0.125

```

> restart : with(DEtools) : with(plots) :
> h := 0.125;

```

```
t := array([0, 0.125, 0.25, 0.375, 0.5, 0.625, 0.75, 0.825, 1, 1.125, 1.25, 1.375, 1.5, 1.625, 1.75,
1.875, 2, 2.125, 2.25, 2.375, 2.5, 2.625, 2.75, 2.875, 3]);
y[1] := 1;
```

```
h := 0.125
```

```
t := [0, 0.125, 0.25, 0.375, 0.5, 0.625, 0.75, 0.825, 1, 1.125, 1.25, 1.375, 1.5, 1.625, 1.75, 1.875,
2, 2.125, 2.25, 2.375, 2.5, 2.625, 2.75, 2.875, 3]
```

```
y1 := 1
```

(9)

```
> for i from 1 by 1 to 24 do y[i + 1] := y[i] + h · (y[i] · (3 - t[i] · y[i])) end do
```

```
y2 := 1.375
```

```
y3 := 1.861083984
```

```
y4 := 2.450751928
```

```
y5 := 3.088243978
```

```
y6 := 3.650257290
```

```
y7 := 3.978136720
```

```
y8 := 3.986290637
```

```
y9 := 3.842440468
```

```
y10 := 3.437812050
```

```
y11 := 3.065007737
```

```
y12 := 2.746530572
```

```
y13 := 2.479952474
```

```
y14 := 2.256778850
```

```
y15 := 2.068544980
```

```
y16 := 1.908244712
```

```
y17 := 1.770383851
```

```
y18 := 1.650713050
```

```
y19 := 1.545941213
```

```
y20 := 1.453500165
```

```
y21 := 1.371365979
```

```
y22 := 1.297926768
```

```
y23 := 1.231885372
```

```
y24 := 1.172187472
```

```
y25 := 1.117968090
```

(10)

```
> w := t →  $\frac{9}{-1 + 3t + 10e^{-3t}}$ ;
```

```
p6 := plot(w(t), t = 0 .. 3) :
```

```
p7 := plot(⟨⟨t1, t2, t3, t4, t5, t6, t7, t8, t9, t10, t11, t12, t13, t14, t15, t16, t17, t18, t19, t20, t21, t22, t23, t24, t25⟩⟩
```

```
(y1, y2, y3, y4, y5, y6, y7, y8, y9, y10, y11, y12, y13, y14, y15, y16, y17, y18, y19, y20, y21, y22, y23, y24, y25)), style = point) :  
display( {p6, p7} );
```

$$w := t \rightarrow \frac{9}{-1 + 3t + 10e^{-3t}}$$

